

## 4 Методы нахождения первоначальной крайней точки

### 4.1 Переход к решению двойственной задачи

Рассмотрим метод решения задач линейного программирования путем перехода к двойственной задаче и решения полученной двойственной задачи. При этом строка  $\Delta$  последней симплекс-таблицы даст нам решение исходной задачи.

Пусть нам дана следующая задача линейного программирования:

$$\langle b, y \rangle \rightarrow \min; \quad A^*y \geq c, \quad y \geq 0. \quad (P)$$

Двойственной для нее является задача в нормальной форме

$$\langle c, x \rangle \rightarrow \max; \quad Ax \leq b, \quad x \geq 0. \quad (P^{**})$$

Сведем эту задачу к эквивалентной задаче в канонической форме путем добавления *искусственных* неотрицательных переменных  $\tilde{x} = (x_{n+1}, \dots, x_{n+m})$  и единичной матрицы  $I$ :

$$\langle c, x \rangle \rightarrow \max; \quad Ax + I\tilde{x} = b, \quad x \geq 0, \quad \tilde{x} \geq 0 \iff$$

$$\langle \bar{c}, \bar{x} \rangle \rightarrow \max; \quad \bar{A}\bar{x} = b, \quad \bar{x} \geq 0, \quad (\bar{P})$$

где  $\bar{c} = (c, 0)$ ,  $\bar{x} = (x, \tilde{x})$ ,  $\bar{A} = AI$ . Задачу  $(\bar{P})$  с вектором  $b \geq 0$  можно решить симплекс-методом, взяв в качестве исходной крайней точки точку  $\bar{x}^0 = (0, \dots, 0, b_1, \dots, b_m) \in \mathbb{R}^{n+m}$ . Эта точка будет крайней по предложению 1 п. 3.2, поскольку столбцы матрицы  $\bar{A}$ , соответствующие координатам  $b_1, \dots, b_m$ , как столбцы единичной матрицы  $I$ , линейно независимы.

Пусть вектор  $\hat{\bar{x}} = (\hat{x}, \hat{\tilde{x}})$  является решением задачи  $(\bar{P})$ . Тогда соответственно  $\hat{x}$  является решением задачи  $(P^{**})$ . А по теореме п. 3.3 вектор  $\hat{y} := c_b A_b^{-1}$  является решением задачи, двойственной к задаче в канонической форме  $\bar{P}$ :

$$\langle b, y \rangle \rightarrow \min; \quad \bar{A}^*y \geq \bar{c} \quad \left( \iff \begin{pmatrix} A^* \\ I \end{pmatrix} y \geq \begin{pmatrix} c \\ 0 \end{pmatrix} \iff A^*y \geq c, \quad y \geq 0 \right). \quad (\bar{P}^{**})$$

То есть  $\hat{y}$  является решением исходной задачи  $(P)$ . При этом по теореме двойственности  $S_{\bar{P}} = S_{\bar{P}^{**}} = S_P$ , а из разложения  $A_b \bar{X} = \bar{A} \Leftrightarrow \bar{X} = A_b^{-1} \bar{A} \Leftrightarrow X = A_b^{-1} A, \tilde{X} = A_b^{-1} I = A_b^{-1}$  получим, что вектор

$$\hat{y} = c_b A_b^{-1} = c_b \tilde{X} = \tilde{z} = \tilde{z} - \tilde{c} = \tilde{\Delta}.$$

Таким образом, часть строки  $\Delta$  последней симплекс-таблицы, лежащей под разложениями векторов искусственных переменных, дает нам решение исходной задачи  $(P)$ .

### Пример.

Решить следующую задачу линейного программирования путем перехода к двойственной задаче:

$$\begin{aligned} 4y_1 + 2y_2 &\rightarrow \min; \quad y_i \geq 0, \quad i = 1, 2, \\ 9y_1 + y_2 &\geq 15, \\ 3y_1 + 4y_2 &\geq 27, \\ y_1 + 5y_2 &\geq 20. \end{aligned} \tag{P}$$

*Решение.* Двойственной для данной задачи линейного программирования будет следующая задача в нормальной форме (выведите это самостоятельно):

$$\begin{aligned} 15x_1 + 27x_2 + 20x_3 &\rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, 2, 3, \\ 9x_1 + 3x_2 + x_3 &\leq 4, \\ x_1 + 4x_2 + 5x_3 &\leq 2. \end{aligned} \tag{P^{**}}$$

Сведем эту задачу к задаче в канонической форме путем добавления искусственных неотрицательных переменных  $x_4$  и  $x_5$  и, заменяя неравенства равенствами:

$$\begin{aligned} 15x_1 + 27x_2 + 20x_3 &\rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, \dots, 5, \\ 9x_1 + 3x_2 + x_3 + x_4 &= 4, \\ x_1 + 4x_2 + 5x_3 + x_5 &= 2. \end{aligned} \tag{\bar{P}}$$

В выписанной задаче линейного программирования в канонической форме первоначальной крайней точкой возьмем точку  $x = (0, 0, 0, 4, 2)$ . Эта точка будет крайней по предложению 1 п. 3.2, поскольку положительным координатам этой точки соответствуют столбцы единичной матрицы, которые линейно независимы. Значит базисными векторами будут векторы  $a^4 = (1, 0)$ ,  $a^5 = (0, 1)$ . Составим первую симплексную таблицу для задачи в канонической форме ( $\bar{P}$ ):

	$c$		15	27	20	0	0	$t$
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$	
$a^4$	0	4	9	3	1	1	0	$\frac{4}{3}$
$a^5$	0	2	1	4	5	0	1	$\frac{1}{2}$
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle 0 \rangle$	0	0	0	0	0	
$\Delta = z - c$			-15	-27	-20	0	0	

В первой симплексной таблице разрешающий столбец  $a^2$ , разрешающая строка  $a^5$ , разрешающий элемент 4. Заменяем в базисе вектор искусственных переменных  $a^5$  на вектор  $a^2$  и для нового базиса строим вторую симплексную таблицу:

	$c$		15	27	20	0	0	$t$
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$	
$a^4$	0	$\frac{5}{2}$	$\frac{33}{4}$	0	$-\frac{11}{4}$	1	$-\frac{3}{4}$	$\frac{10}{33}$
$a^2$	27	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{4}$	1	$\frac{5}{4}$	0	$\frac{1}{4}$	2
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle \frac{27}{2} \rangle$	$\frac{27}{4}$	27	$\frac{135}{4}$	0	$\frac{27}{4}$	
$\Delta = z - c$			$-\frac{33}{4}$	0	$\frac{55}{4}$	0	$\frac{27}{4}$	

Во второй симплексной таблице разрешающий столбец  $a^1$ , разрешающая строка  $a^4$ , разрешающий элемент  $\frac{33}{4}$ . Заменяем в базисе вектор искусственных переменных  $a^4$  на вектор  $a^1$  и для

нового базиса строим третью симплексную таблицу:

	$c$		15	27	20	0	0
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$
$a^1$	15	$\frac{10}{33}$	1	0	$-\frac{1}{3}$	$\frac{4}{33}$	$-\frac{1}{11}$
$a^2$	27	$\frac{14}{33}$	0	1	$\frac{4}{3}$	$-\frac{1}{33}$	$\frac{3}{11}$
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle 16 \rangle$	15	27	31	1	6
$\Delta = z - c$			0	0	11	1	6

Вектор  $\Delta \geq 0$ , поэтому точка  $\hat{x} = \left(\frac{10}{33}, \frac{14}{33}, 0, 0, 0\right)$  является решением двойственной задачи с добавленными искусственными переменными  $(\bar{P})$ , а вектор  $\hat{x} = \left(\frac{10}{33}, \frac{14}{33}, 0\right)$  является решением задачи  $(P^{**})$  и  $S_{\bar{P}} = S_{P^{**}} = 16$ .

В последней симплексной таблице под разложениями векторов искусственных переменных стоят числа 1, 6, являющиеся значениями решения исходной задачи  $(P)$ , т. е. вектор  $\hat{y} = (1, 6)$  является решением задачи  $(P)$  и  $S_P = 16$ .

## 4.2 Метод искусственного базиса

Метод добавления искусственных переменных используется для отыскания начальной крайней точки в задаче линейного программирования в канонической форме

$$\langle c, x \rangle \rightarrow \max; \quad Ax = b, \quad x \geq 0. \quad (P_k)$$

Не ограничивая общности, можем считать, что все координаты вектора  $b$  неотрицательны. Если это не так, например,  $b_j < 0$ , то умножим обе части  $j$ -ого уравнения на  $-1$ . Поэтому далее считаем, что  $b \geq 0$ .

Рассмотрим вспомогательную задачу, добавляя искусственные переменные  $\tilde{x} = (x_{n+1}, \dots, x_{n+m})$  и единичную матрицу  $I$ ,

$$-\sum_{i=1}^m x_{n+i} \rightarrow \max; \quad Ax + I\tilde{x} = b, \quad x \geq 0, \quad \tilde{x} \geq 0 \iff$$

$$\langle \bar{c}, \bar{x} \rangle \rightarrow \max; \quad \bar{A}\bar{x} = b, \quad \bar{x} \geq 0, \quad (\bar{P})$$

где  $\bar{x} = (x, \tilde{x})$ ,  $\bar{c} = (\mathbf{0}, \tilde{c})$ ,  $\tilde{c} = (-1, \dots, -1)$ ,  $\bar{A} = AI$ . Поскольку значение задачи  $S_{\bar{P}} \leq 0$  и множество допустимых элементов  $D(\bar{P}) \neq \emptyset$  ( $\bar{x} := (\mathbf{0}, b) = (0, \dots, 0, b_1, \dots, b_m) \in D(\bar{P})$ ), то значение задачи  $\bar{P}$  конечно. По теореме существования п. 3.1 решение в задаче существует. Причем, если в исходной задаче  $(P_k)$  множество допустимых элементов непусто ( $D(P_k) \neq \emptyset$ ), то значение задачи  $S_{\bar{P}} = 0$ , а решением задачи  $(\bar{P})$  будет крайняя точка, у которой все искусственные переменные равны нулю. Задачу  $(\bar{P})$  можно решить симплекс-методом, взяв в качестве исходной крайней точки точку  $(\mathbf{0}, b)$ . Действительно, столбцы матрицы  $\bar{A} = AI$ , соответствующие координатам  $x_{n+1} = b_1 \geq 0, \dots, x_{n+m} = b_m \geq 0$ , линейно независимы, так как являются столбцами единичной матрицы и, следовательно, по предложению 1 п. 3.2 точка  $(\mathbf{0}, b)$  будет крайней.

При решении задачи  $(\bar{P})$  симплекс-методом могут возникнуть три исхода:

1) *Не все искусственные переменные равны нулю.* Это означает, что исходная задача  $(P_k)$  не имеет допустимых элементов.

Действительно, если не все искусственные переменные равны нулю, то  $0 > S_{\bar{P}}$ . Предположим, что исходная задача имеет допустимые элементы, например, точка  $x \in D(P_k)$ . Но тогда точка  $\bar{x} = (x, \mathbf{0}) \in D(\bar{P})$ , а  $\langle \bar{c}, \bar{x} \rangle = \langle (\mathbf{0}, -\mathbf{1}), (x, \mathbf{0}) \rangle = 0 > S_{\bar{P}} = \sup_{\bar{x} \in D(\bar{P})} \langle \bar{c}, \bar{x} \rangle$  — противоречие. Значит, наше предположение, что исходная задача имеет допустимые элементы, неверно.

2) *Все искусственные переменные равны нулю и среди базисных векторов нет векторов, соответствующих искусственным переменным.* Это означает, что решением в задаче  $(\bar{P})$  будет  $\hat{\hat{x}} = (\hat{x}, \mathbf{0})$  — крайняя точка множества  $D(\bar{P})$ . При этом  $S_{\bar{P}} = \langle \bar{c}, \bar{x} \rangle = \langle (\mathbf{0}, -\mathbf{1}), (\hat{x}, \mathbf{0}) \rangle = 0$ . Точка  $\hat{x}$  также будет крайней точкой множества  $D(P_k)$  по предложению 1, поскольку столбцы матрицы  $A$ , соответствующие базисным координатам, линейно независимы.

Далее, взяв в качестве первоначальной крайней точки точку  $\hat{x}$ , можем приступить ко второму этапу — решению задачи  $(P_k)$  по симплекс-методу с найденной крайней точкой. Таким

образом, мы имеем двухэтапный метод решения задачи  $(P_k)$ .

3) *Все искусственные переменные равны нулю и среди базисных векторов есть вектора, соответствующие искусственным переменным.* В этом случае надо исключить из числа базисных вектора, соответствующие искусственным переменным.

Пусть, например, в последней таблице имеется строка с искусственной переменной  $x_{i_0} = 0$  и базисным вектором  $a^{i_0}$ ,  $n + 1 \leq i_0 \leq n + m$ . Будем считать эту строку разрешающей. В качестве разрешающего столбца возьмем столбец  $a^{j_0}$ ,  $1 \leq j_0 \leq n$ , такой, что  $x_{i_0 j_0} \neq 0$ . Здесь неважно  $x_{i_0 j_0}$  больше или меньше 0, поскольку берем  $t_{i_0 j_0} = 0$ . Столбец  $x_b$  новой симплексной таблицы при этом не изменится (по правилу прямоугольника  $x'_i = x_i - \frac{x_{i_0} x_{i j_0}}{x_{i_0 j_0}} = x_i$ , так как  $x_{i_0} = 0$ ). В базисе новой симплексной таблицы вместо вектора  $a^{i_0}$ , соответствующего искусственной переменной  $x_{i_0}$ , будет стоять вектор  $a^{j_0}$ . Значение функционала  $\langle c, x \rangle$  также не изменится, поскольку  $t_{i_0 j_0} = 0$ .

Этот процесс закончится удалением всех базисных векторов, соответствующих искусственным переменным, с заменой их на неискусственные, или окажется, что  $x_{i_0 j} = 0$ ,  $j = 1, \dots, n$ . Так как  $x_{i j}$  —  $i$ -я координата разложения вектора  $a^j$  по базисному вектору  $a^i$ , то тогда все векторы  $a^j$ ,  $j = 1, \dots, n$ , включая вектор  $b$ , можно разложить по базисным без вектора  $a^{i_0}$ . Значит,  $i_0$ -я строка исходной системы уравнений является линейно зависимой от остальных строк и на втором этапе можем просто вычеркнуть из симплексной таблицы  $i_0$ -ю строку, содержащую эту искусственную переменную, и начать второй этап с меньшим числом базисных векторов.

Таким образом, двухэтапный симплекс-метод позволяет для любой задачи линейного программирования в канонической форме: 1) обнаружить, что исходная задача не имеет допустимых элементов, или 2) найти первоначальную крайнюю точку в задаче  $(P)$  и решить задачу по симплекс-методу, или 3) исключить линейно зависимые равенства и решить задачу по симплекс-методу с найденной крайней точкой, имеющей менее

$m$  положительных элементов.

**Замечание.** Вместо такого двухэтапного решения задачи  $(P_k)$  можно решать следующую задачу (ее принято называть  $M$ -задачей)

$$\langle \bar{c}, (x, \tilde{x}) \rangle \rightarrow \max; Ax + I\tilde{x} = b, x \geq 0, \tilde{x} \geq 0,$$

где  $\bar{c} = (c, -M, \dots, -M) \in \mathbb{R}^{n+m}$ ,  $M$  — положительное число. Нетрудно понять, что при любом достаточно большом  $M$  первые  $n$  координат полученного решения определяют решение в  $(P_k)$ , а искусственные переменные равны нулю.

### 4.3 Примеры

**Пример 1.** Решить методом искусственного базиса задачу:

$$x_1 + 2x_2 + 3x_3 - x_4 \rightarrow \max; x_i \geq 0, i = 1, 2, 3, 4,$$

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 &= 10, \\ 2x_1 + x_2 + 5x_3 &= 20, \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 &= 15. \end{aligned}$$

*Решение.* Рассмотрим вспомогательную задачу, добавляя искусственные переменные  $x_5, x_6$ :

$$-x_5 - x_6 \rightarrow \max; x_i \geq 0, i = 1, \dots, 6, :$$

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 &= 10, \\ 2x_1 + x_2 + 5x_3 + x_5 &= 20, \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 + x_6 &= 15. \end{aligned}$$

Исходная крайняя точка  $x = (0, 0, 0, 10, 20, 15)$ . Базисные векторы  $a^4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $a^5 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $a^6 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Составим первую симплексную таблицу для вспомогательной задачи:

	$c$		0	0	0	0	-1	-1	$t$
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$	$a^6$	
$a^4$	0	10	1	2	1	1	0	0	10
$a^5$	-1	20	2	1	5	0	1	0	4
$a^6$	-1	15	1	2	3	0	0	1	5
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle -35 \rangle$	-3	-3	-8	0	-1	-1	
$\Delta = z - c$			-3	-3	-8	0	0	0	

Из таблицы видно, что разрешающим столбцом является столбец  $a^3$ , разрешающая строка  $a^5$ . Заменяем в базисе вектор  $a^5$  на вектор  $a^3$  и для нового базиса строим вторую симплексную таблицу:

	$c$		0	0	0	0	-1	-1	$t$
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$	$a^6$	
$a^4$	0	6	$\frac{3}{5}$	$\frac{9}{5}$	0	1	$-\frac{1}{5}$	0	$\frac{10}{3}$
$a^3$	0	4	$\frac{2}{5}$	$\frac{1}{5}$	1	0	$\frac{1}{5}$	0	20
$a^6$	-1	3	$-\frac{1}{5}$	$\frac{7}{5}$	0	0	$-\frac{3}{5}$	1	$\frac{15}{7}$
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle -3 \rangle$	$\frac{1}{5}$	$-\frac{7}{5}$	0	0	$\frac{3}{5}$	-1	
$\Delta = z - c$			$\frac{1}{5}$	$-\frac{7}{5}$	0	0	$\frac{8}{5}$	0	

Из таблицы видно, что разрешающим столбцом является столбец  $a^2$ , разрешающая строка  $a^6$ . Заменяем в базисе вектор  $a^6$  на вектор  $a^2$  и для нового базиса строим третью симплексную таблицу:

	$c$		0	0	0	0	-1	-1
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$	$a^6$
$a^4$	0	$\frac{15}{7}$	$\frac{6}{7}$	0	0	1	$\frac{4}{7}$	$-\frac{9}{7}$
$a^3$	0	$\frac{25}{7}$	$\frac{3}{7}$	0	1	0	$\frac{2}{7}$	$-\frac{1}{7}$
$a^2$	0	$\frac{15}{7}$	$-\frac{1}{7}$	1	0	0	$-\frac{3}{7}$	$\frac{5}{7}$
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle 0 \rangle$	0	0	0	0	0	0
$\Delta = z - c$			0	0	0	0	1	1



Вектор  $\Delta \geq 0$ , поэтому точка  $\hat{x} = (0, \frac{15}{7}, \frac{25}{7}, \frac{15}{7}, 0, 0)$  является решением вспомогательной задачи и  $S_{\max} = 0$ .

Перейдем к решению основной задачи. Составим первую симплексную таблицу для начальной крайней точки  $x = (0, \frac{15}{7}, \frac{25}{7}, \frac{15}{7}, 0, 0)$ . Разложения векторов  $x, a^1$  по базису  $a^4, a^3, a^2$  берем из последней симплексной таблицы.

	$c$		1	2	3	-1	$t$
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	
$a^4$	-1	$\frac{15}{7}$	$\frac{6}{7}$	0	0	1	$\frac{5}{2}$
$a^3$	3	$\frac{25}{7}$	$\frac{3}{7}$	0	1	0	$\frac{25}{3}$
$a^2$	2	$\frac{15}{7}$	$-\frac{1}{7}$	1	0	0	
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle \frac{90}{7} \rangle$	$\frac{1}{7}$	2	3	-1	
$\Delta = z - c$			$-\frac{6}{7}$	0	0	0	

Разрешающим столбцом является столбец  $a^1$ , разрешающая строка  $a^4$ . Заменяем в базисе вектор  $a^4$  на вектор  $a^1$  и для нового базиса строим вторую симплексную таблицу:

	$c$		1	2	3	-1
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$
$a^1$	1	$\frac{5}{2}$	1	0	0	$\frac{7}{6}$
$a^3$	3	$\frac{5}{2}$	0	0	1	$-\frac{1}{2}$
$a^2$	2	$\frac{5}{2}$	0	1	0	$\frac{1}{6}$
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle 15 \rangle$	1	2	3	0
$\Delta = z - c$			0	0	0	1

Вектор  $\Delta \geq 0$ , поэтому точка  $\hat{x} = (\frac{5}{2}, \frac{5}{2}, \frac{5}{2}, 0)$  является решением исходной задачи и  $S_{\max} = 15$ .

**Пример 2.** Решить методом искусственного базиса задачу:

$$x_1 - 2x_2 + x_3 \rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, 2, 3,$$

$$\begin{aligned} x_1 + x_2 + x_3 &= 5, \\ 2x_1 + x_2 &= 3, \\ -2x_1 + 2x_2 &= 4. \end{aligned}$$

*Решение.* Рассмотрим вспомогательную задачу, добавляя искусственные переменные  $x_4, x_5$ :

$$\begin{aligned} -x_4 - x_5 &\rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, \dots, 5, \\ x_1 + x_2 + x_3 &= 5, \\ 2x_1 + x_2 + x_4 &= 3, \\ -2x_1 + 2x_2 + x_5 &= 4. \end{aligned}$$

Исходная крайняя точка  $\bar{x} = (0, 0, 5, 3, 4)$ . Базисные векторы  $a^3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $a^4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $a^5 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Составим первую симплексную таблицу для вспомогательной задачи:

	$c$		0	0	0	-1	-1	$t$
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$	
$a^3$	0	5	1	1	1	0	0	5
$a^4$	-1	3	2	1	0	1	0	3
$a^5$	-1	4	-2	2	0	0	1	2
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle -7 \rangle$	0	-3	0	-1	-1	
$\Delta = z - c$			0	-3	0	0	0	

Разрешающий столбец  $a^2$ , разрешающая строка  $a^5$ . Заменяем в базисе вектор  $a^5$  на вектор  $a^2$  и для нового базиса строим вторую симплексную таблицу:

	$c$		0	0	0	-1	-1	$t$
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$	
$a^3$	0	3	2	0	1	0	$-\frac{1}{2}$	$\frac{3}{2}$
$a^4$	-1	1	3	0	0	1	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{3}$
$a^2$	0	2	-1	1	0	0	$\frac{1}{2}$	
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle -1 \rangle$	-3	0	0	-1	$\frac{1}{2}$	
$\Delta = z - c$			-3	0	0	0	$\frac{3}{2}$	

Во второй симплексной таблице разрешающий столбец  $a^1$ , разрешающая строка  $a^4$ . Заменяем в базисе вектор искусственных переменных  $a^4$  на вектор  $a^1$  и для нового базиса строим

третью симплексную таблицу:

	$c$		0	0	0	-1	-1
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$
$a^3$	0	$\frac{7}{3}$	0	0	1	$-\frac{2}{3}$	$-\frac{1}{6}$
$a^1$	0	$\frac{1}{3}$	1	0	0	$\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{6}$
$a^2$	0	$\frac{7}{3}$	0	1	0	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle 0 \rangle$	0	0	0	0	0
$\Delta = z - c$			0	0	0	1	1

Вектор  $\Delta \geq 0$ , поэтому точка  $\hat{x} = (\frac{1}{3}, \frac{7}{3}, \frac{7}{3}, 0, 0)$  является решением вспомогательной задачи с добавленными искусственными переменными, и  $S_{\max} = 0$ .

Перейдем к решению основной задачи. Составим первую симплексную таблицу для начальной крайней точки  $x = (1/3, 7/3, 7/3)$ . Разложения вектора  $x$  по базису  $a^3, a^1, a^2$  берем из последней симплексной таблицы.

	$c$		1	-2	1
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$
$a^3$	1	$\frac{7}{3}$	0	0	1
$a^1$	1	$\frac{1}{3}$	1	0	0
$a^2$	-2	$\frac{7}{3}$	0	1	0
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle -2 \rangle$	1	-2	1
$\Delta = z - c$			0	0	0

Вектор  $\Delta \geq 0$ , поэтому точка  $\hat{x} = (\frac{1}{3}, \frac{7}{3}, \frac{7}{3})$  является решением исходной задачи и  $S_{\max} = -2$ .

Заметим, что на самом деле исходная задача тривиально решается, так как мы имеем систему из трех линейных уравнений с тремя неизвестными. И эта система имеет единственное решение  $x = (\frac{1}{3}, \frac{7}{3}, \frac{7}{3})$ .

**Пример 3.** Решить, вводя искусственные переменные задачу:

$$\begin{aligned}
 2x_1 + x_2 + 3x_3 + 5x_4 &\rightarrow \max; & x_i &\geq 0, & i &= 1, 2, 3, 4, \\
 2x_1 + 3x_2 + x_3 + 2x_4 &\leq & 30, \\
 4x_1 + 2x_2 + x_3 + 2x_4 &\leq & 40, \\
 x_1 + 2x_2 + 3x_3 + x_4 &\leq & 25.
 \end{aligned}$$

Добавив неотрицательные переменные  $x_5, x_6, x_7$ , получим задачу в канонической форме:

$$\begin{aligned} 2x_1 + x_2 + 3x_3 + 5x_4 &\rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, \dots, 7, \\ 2x_1 + 3x_2 + x_3 + 2x_4 + x_5 &= 30, \\ 4x_1 + 2x_2 + x_3 + 2x_4 + x_6 &= 40, \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 + x_4 + x_7 &= 25. \end{aligned}$$

Исходная крайняя точка  $x = (0, 0, 0, 0, 30, 40, 25)$ . Базисные векторы  $a^5 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $a^6 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $a^7 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Составим первую симплексную таблицу:

	$c$		2	1	3	5	0	0	0	$t$
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$	$a^6$	$a^7$	
$a^5$	0	30	2	3	1	2	1	0	0	15
$a^6$	0	40	4	2	1	2	0	1	0	20
$a^7$	0	25	1	2	3	1	0	0	1	25
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle 0 \rangle$	0	0	0	0	0	0	0	
$\Delta = z - c$			-2	-1	-3	-5	0	0	0	

В первой симплексной таблице разрешающим столбцом является столбец  $a^4$ , Разрешающая строка  $a^5$ ,  $t = 15$ . Заменяем в базисе вектор  $a^5$  на вектор  $a^4$  и для нового базиса строим вторую симплексную таблицу:

	$c$		2	1	3	5	0	0	0	$t$
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$	$a^6$	$a^7$	
$a^4$	5	15	1	$\frac{3}{2}$	$\frac{1}{2}$	1	$\frac{1}{2}$	0	0	30
$a^6$	0	10	2	-1	0	0	-1	1	0	
$a^7$	0	10	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{5}{2}$	0	$-\frac{1}{2}$	0	1	4
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle 75 \rangle$	5	$\frac{15}{2}$	$\frac{5}{2}$	5	$\frac{5}{2}$	0	0	
$\Delta = z - c$			3	$\frac{13}{2}$	$-\frac{1}{2}$	0	$\frac{5}{2}$	0	0	

Во второй симплексной таблице разрешающий столбец  $a^3$ , разрешающая строка  $a^7$ ,  $t = 4$ . Заменяем в базисе вектор  $a^7$

на вектор  $a^3$  и для нового базиса строим третью симплексную таблицу для базиса  $a^4, a^6, a^3$ :

	$c$		2	1	3	5	0	0	0
базис		$x_b$	$a^1$	$a^2$	$a^3$	$a^4$	$a^5$	$a^6$	$a^7$
$a^4$	5	13	1	$\frac{7}{5}$	0	1	$\frac{3}{5}$	0	$-\frac{1}{5}$
$a^6$	0	10	2	-1	0	0	-1	1	0
$a^3$	3	4	0	$\frac{1}{5}$	1	0	$-\frac{1}{5}$	0	$\frac{2}{5}$
$z = \langle c_b, \cdot \rangle$		$\langle 77 \rangle$	5	$\frac{38}{5}$	3	5	$\frac{12}{5}$	0	$\frac{1}{5}$
$\Delta = z - c$			3	$\frac{33}{5}$	0	0	$\frac{12}{5}$	0	$\frac{1}{5}$

Вектор  $\Delta \geq 0$ , поэтому крайняя точка  $\hat{x} = (0, 0, 4, 13, 0, 10, 0)$  является решением расширенной задачи, а решением исходной задачи является точка  $\hat{x} = (0, 0, 4, 13)$ ,  $S_{\max} = 77$ .

## Задачи

Задачи линейного программирования в канонической форме с незаданной первоначальной крайней точкой. Решить методом искусственного базиса.

**4.1.**  $x_1 + 4x_2 + x_3 \rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, 2, 3,$

$$\begin{aligned} x_1 - x_2 + x_3 &= 3, \\ 2x_1 - 5x_2 - x_3 &= 0. \end{aligned}$$

**4.2.**  $x_1 - 10x_2 + x_3 \rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, 2, 3,$

$$\begin{aligned} x_1 - 5,5x_2 - 7x_3 &= -13, \\ x_1 - 14,5x_2 + 7x_3 &= 15. \end{aligned}$$

**4.3.**  $x_1 + 2x_2 + 3x_3 - 4x_4 \rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, 2, 3, 4,$

$$\begin{aligned} x_1 + x_2 - x_3 + x_4 &= 2, \\ x_1 + 14x_2 + 10x_3 - 10x_4 &= 24. \end{aligned}$$

**4.4.**  $x_1 - 5x_2 - x_3 + x_4 \rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, 2, 3, 4,$

$$\begin{aligned} x_1 + 3x_2 + 3x_3 + x_4 &= 3, \\ 2x_1 + x_3 - x_4 &= 4. \end{aligned}$$

**4.5.**  $x_1 + x_2 + x_3 + x_4 \rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, 2, 3, 4,$

$$\begin{aligned} 4x_1 + 2x_2 + 5x_3 - x_4 &= 5, \\ 5x_1 + 3x_2 + 6x_3 - 2x_4 &= 5, \\ 3x_1 + 2x_2 + 4x_3 - x_4 &= 4. \end{aligned}$$

**4.6.**  $x_1 + 10x_2 - x_3 + 5x_4 \rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, 2, 3, 4,$

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 - x_3 - x_4 &= 1, \\ -x_1 + 2x_2 + 3x_3 + x_4 &= 2, \\ x_1 + 5x_2 + x_3 - x_4 &= 5. \end{aligned}$$

**4.7.**  $x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 4x_4 + 5x_5 \rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, \dots, 5,$

$$\begin{aligned} 2x_2 + x_3 - 2x_4 + 7x_5 &= 2, \\ 6x_1 + x_3 - 2x_4 + 7x_5 &= 2, \\ x_1 + x_2 - 2x_4 + 7x_5 &= 2. \end{aligned}$$

**4.8.**  $x_1 + x_2 - x_3 + x_4 - 2x_5 \rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, \dots, 5,$

$$\begin{aligned} 3x_1 + x_2 + x_3 + x_4 - 2x_5 &= 10, \\ 6x_1 + x_2 + 2x_3 + 3x_4 - 4x_5 &= 20, \\ 10x_1 + x_2 + 3x_3 + 6x_4 - 7x_5 &= 30. \end{aligned}$$

**4.9.**  $x_1 - 4x_2 + x_3 + x_4 + x_5 + x_6 \rightarrow \max; \quad x_i \geq 0, \quad i = 1, \dots, 6,$

$$\begin{aligned} 14x_1 - 14x_2 + 12x_3 + 5x_4 + 6x_5 + 3x_6 &= 8, \\ x_1 - x_2 + 2x_3 + x_5 &= 0, \\ 16x_1 - 16x_2 + 8x_3 + 7x_4 + 4x_5 + 5x_6 &= 12. \end{aligned}$$